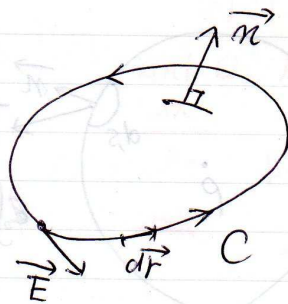


[電磁誘導] Faradayの法則

$$\Phi = \int \vec{B} \cdot d\vec{S} \quad (\text{磁束})$$

$$\begin{aligned} V &= -\frac{\partial \Phi}{\partial t} = -\frac{\partial}{\partial t} \int \vec{B} \cdot d\vec{S} \\ &= -\int \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{S} \quad \text{--- ①} \end{aligned}$$



曲線Cに沿った \vec{E} と考えると

$$V = \int \vec{E} \cdot d\vec{r} \quad \text{--- ②}$$

①, ②より

$$-\int \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{S} = \int \vec{E} \cdot d\vec{r} \quad \text{--- ③}$$

ストークスの定理より

$$-\int \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{S} = \int \text{rot} \vec{E} \cdot d\vec{S} \quad \text{--- ④}$$

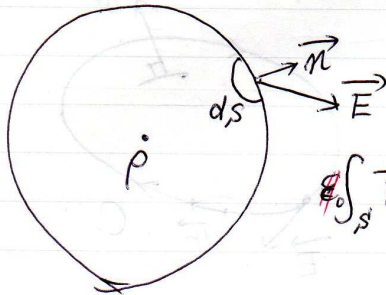
$$\int (\text{rot} \vec{E} + \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}) \cdot d\vec{S} = 0 \quad \text{--- ⑤}$$

⑤が常に成立するには

$$\text{rot} \vec{E} + \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} = 0 \quad \text{--- ⑥}$$

$$\therefore \text{rot} \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \quad \text{--- ⑦}$$

$$E \cdot 4\pi r^2 = k \frac{q}{r^2} \times 4\pi r^2$$



$$\oint_S \vec{E} \cdot \vec{n} dS = \int_V \rho dV$$

ガウスの発散定理より

$$\oint_S \vec{E} \cdot \vec{n} dS = \int_V \operatorname{div} \vec{E} dV = \int_V \rho dV$$

$$\int_V (\operatorname{div} \vec{E} - \rho) dV = 0$$

$$\operatorname{div} \vec{E} = \rho$$

$$\vec{E} = -\nabla \varphi \text{ だと}$$

$$-\oint_S \nabla \varphi \cdot \vec{n} dS = \int_V \nabla^2 \varphi dV = \int_V \rho dV$$

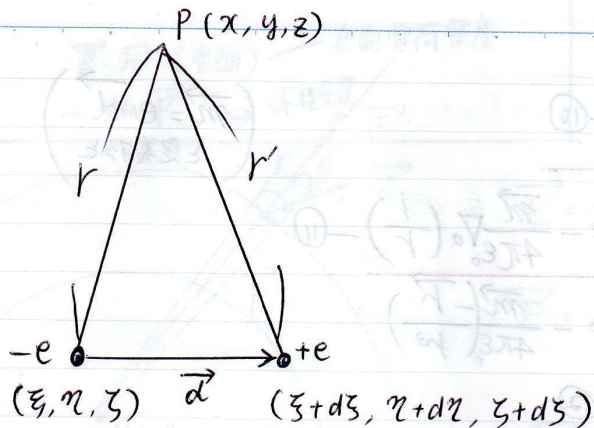
$$\int_V \left(-\nabla^2 \varphi - \frac{\rho}{\epsilon_0} \right) dV = 0$$

$$-\nabla^2 \varphi - \frac{\rho}{\epsilon_0} = 0$$

$$\nabla^2 \varphi = -\frac{\rho}{\epsilon_0} \text{ ポアソン方程式}$$

equation
Voissou

[二重涌点]



$$4\pi k Q = E \cdot S$$

$$\frac{4\pi k Q}{4\pi} = E \cdot S$$

$$\epsilon_0 k \frac{Q}{r^2} \times 4\pi r^2 = E \cdot S$$

$$4\pi k Q = E \cdot S$$

$$\frac{Q}{\epsilon_0} = E \cdot S$$

$$4\pi k = \frac{1}{\epsilon_0}$$

$$\epsilon_0 = \frac{1}{4\pi k}$$

$$k = \frac{1}{4\pi \epsilon_0}$$

P点の電位

$$V = \frac{1}{4\pi \epsilon_0} \left(\frac{e}{r'} - \frac{e}{r} \right) = \frac{e}{4\pi \epsilon_0} \left(\frac{1}{r'} - \frac{1}{r} \right) \quad \text{--- ①}$$

$$= e \left(\frac{1}{r'} - \frac{1}{r} \right) = \nabla \left(\frac{1}{r} \right) \cdot \vec{d} \quad \text{--- ②}$$

(涌点側)

$$\frac{1}{r} = \frac{1}{\sqrt{(x-\xi)^2 + (y-\eta)^2 + (z-\zeta)^2}} \quad \text{--- ③}$$

P点

$$\frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{1}{r} \right) = -\frac{1}{2} \frac{2(x-\xi)}{\sqrt{(x-\xi)^2 + (y-\eta)^2 + (z-\zeta)^2}^3} \quad \text{--- ④}$$

二重涌点では

$$\nabla_a \left(\frac{1}{r} \right) = -\frac{\vec{r}}{r^3} \quad \text{--- ⑤}$$

$$\frac{\partial}{\partial \xi} \left(\frac{1}{r} \right) = -\frac{1}{2} \frac{-2(x-\xi)}{\sqrt{(x-\xi)^2 + (y-\eta)^2 + (z-\zeta)^2}^3} \quad \text{--- ⑥}$$

$$= \frac{(x-\xi)}{r^3} \quad \text{--- ⑦}$$

$$\therefore \frac{\partial}{\partial \xi} \left(\frac{1}{r} \right) = -\frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{1}{r} \right) \quad \text{--- ⑧}$$

$$\nabla_s \left(\frac{1}{r} \right) = -\nabla_a \left(\frac{1}{r} \right) \quad \text{--- ⑨}$$

$$\varphi = \frac{e}{4\pi\epsilon_0} \vec{d} \cdot \nabla_s \left(\frac{1}{r} \right) \quad (10)$$

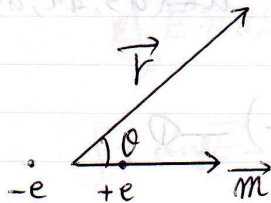
$$\left(\vec{m} = e \cdot \vec{d} \right)$$

と定義する

$$= \frac{\vec{m}}{4\pi\epsilon_0} \cdot \nabla_s \left(\frac{1}{r} \right) = - \frac{\vec{m}}{4\pi\epsilon_0} \nabla_s \left(\frac{1}{r} \right) \quad (11)$$

$$= - \frac{\vec{m} \cdot (-\vec{r})}{4\pi\epsilon_0 r^3}$$

$$\varphi = \frac{\vec{m} \cdot \vec{r}}{4\pi\epsilon_0 r^3} \quad (12)$$



$$\varphi = \frac{m \cdot r \cos\theta}{4\pi\epsilon_0 r^3} \quad (13)$$

$$\vec{P} = \lim_{\Delta v \rightarrow 0} \frac{\Delta \vec{m}}{\Delta v} \quad (14)$$

$$\Delta \vec{m} = \vec{P} \cdot \Delta v \quad (15) \text{ 27}$$

$$\varphi = \int_V \frac{\vec{P}}{4\pi\epsilon_0} \cdot \nabla_s \left(\frac{1}{r} \right) dV \quad (16)$$

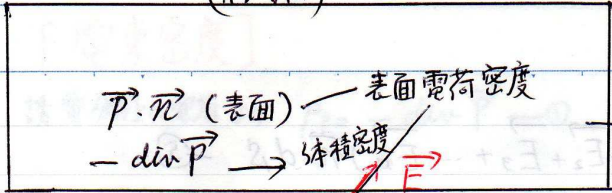
$$\operatorname{div} \left(\frac{\vec{P}}{r} \right) = \frac{1}{r} \operatorname{div} \vec{P} + \vec{P} \cdot \nabla_s \left(\frac{1}{r} \right) \quad (17)$$

$$\vec{P} \cdot \nabla_s \left(\frac{1}{r} \right) = \operatorname{div} \left(\frac{\vec{P}}{r} \right) - \frac{\operatorname{div} \vec{P}}{r} \quad (18)$$

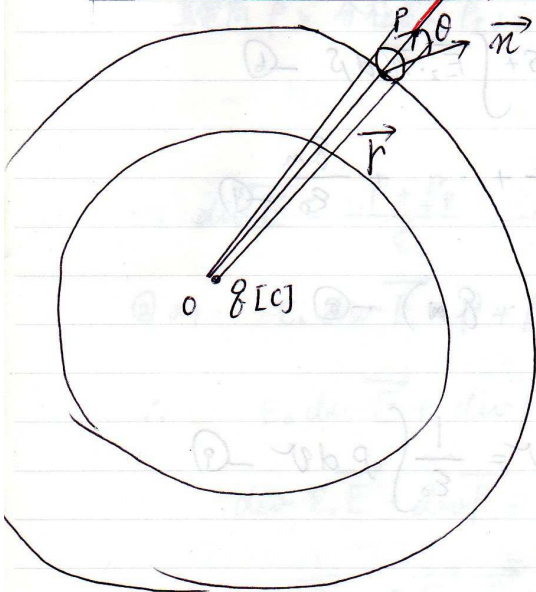
$$\varphi = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_V \operatorname{div} \left(\frac{\vec{P}}{r} \right) dV = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_V \frac{\operatorname{div} \vec{P}}{r} dV \quad (19)$$

$$\varphi = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_S \frac{\vec{P} \cdot \vec{n}}{r} \cdot dS + \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_V \frac{(-\operatorname{div} \vec{P})}{r} dV \quad (20)$$

(結論) conclusion



[ガウスの法則]



$$\vec{E} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{r^2} \frac{\vec{r}}{r}$$

$$\vec{E} = \frac{q\vec{r}}{4\pi\epsilon_0 r^3} \quad \text{--- ①}$$

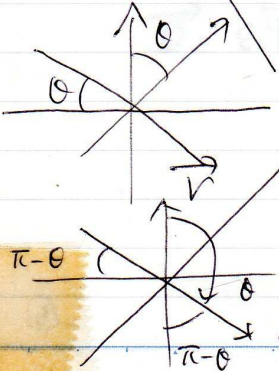
$\vec{r} \rightarrow (O \rightarrow P \text{の方向})$

$$\begin{aligned} \vec{E} \cdot \vec{n} \cdot dS &= \\ &= \frac{q\vec{r} \cdot \vec{n}}{4\pi\epsilon_0 r^3} \cdot dS \quad \text{--- ②} \end{aligned}$$

\vec{r} と \vec{n} のなす角 θ とする

$$\begin{aligned} &= \frac{qr \cos\theta \cdot dS}{4\pi\epsilon_0 r^3} = \frac{q dS \cos\theta}{4\pi\epsilon_0 r^2} \quad \begin{matrix} \cos\theta > 0 \\ dw > 0 \\ \cos\theta < 0 \\ dw < 0 \end{matrix} \\ &= \frac{q}{4\pi\epsilon_0} (dw) \quad \text{立体的角 } dw < 0 \end{aligned}$$

$dw = \frac{dS \cos\theta}{r^2}$ --- ③

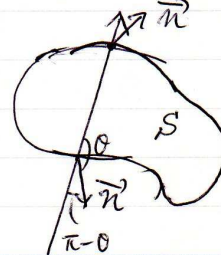


$$= \int_S \frac{q}{4\pi\epsilon_0} dw = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} 4\pi = \frac{q}{\epsilon_0} \quad \text{--- ④}$$

$d \rightarrow dS \cos(\pi - \theta) = -dS \cos\theta$

$$\int \vec{E} \cdot \vec{n} \cdot dS = \frac{q}{\epsilon_0}$$

閉曲面内では $dw > 0$
外 " $dw < 0$



$$\oint_S (\vec{E}_1 + \vec{E}_2 + \vec{E}_3 + \dots + \vec{E}_n) \cdot \vec{n} \, dS \quad (5)$$

$$= \int \vec{E}_1 \cdot \vec{n} \, dS + \int \vec{E}_2 \cdot \vec{n} \, dS \quad (6)$$

$$\vec{E} = \vec{E}_1 + \vec{E}_2 + \dots + \vec{E}_n = \frac{q_1}{\epsilon_0} + \frac{q_2}{\epsilon_0} + \dots + \frac{q_n}{\epsilon_0} \quad (7)$$

$$\int \vec{E} \cdot \vec{n} \, dS = \frac{1}{\epsilon_0} (q_1 + q_2 + \dots + q_n) \quad (8)$$

$$\int_S \vec{E} \cdot \vec{n} \, dS = \int_V \text{div} \vec{E} \, dV = \frac{1}{\epsilon_0} \int \rho \, dV \quad (9)$$

$$\int_S (\text{div} \vec{E} - \frac{\rho}{\epsilon_0}) = 0$$

$$\boxed{\text{div} \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0}} \quad (10)$$

$$\vec{E} = -\nabla \phi \quad (11)$$

$$\text{div} \vec{E} = \nabla \cdot \vec{E} = \nabla \cdot (-\nabla \phi) = -\nabla^2 \phi = \frac{\rho}{\epsilon_0} \quad (12)$$

$$-\nabla^2 \phi = \frac{\rho}{\epsilon_0}$$

$$\boxed{\nabla^2 \phi = -\frac{\rho}{\epsilon_0}} \quad (13)$$

Voisson equation

$$\oint_S (\vec{E}_1 + \vec{E}_2 + \vec{E}_3 + \dots + \vec{E}_n) \cdot \vec{n} \, dS \quad (5)$$

$$= \int \vec{E}_1 \cdot \vec{n} \, dS + \int \vec{E}_2 \cdot \vec{n} \, dS \quad (6)$$

$$\vec{E} = \vec{E}_1 + \vec{E}_2 + \dots + \vec{E}_n = \frac{q_1}{\epsilon_0} + \frac{q_2}{\epsilon_0} + \dots + \frac{q_n}{\epsilon_0} \quad (7)$$

$$\int \vec{E} \cdot \vec{n} \, dS = \frac{1}{\epsilon_0} (q_1 + q_2 + \dots + q_n) \quad (8)$$

$$\int_S \vec{E} \cdot \vec{n} \, dS = \int_V \text{div} \vec{E} \, dV = \frac{1}{\epsilon_0} \int \rho \, dV \quad (9)$$

$$\int_S (\text{div} \vec{E} - \frac{\rho}{\epsilon_0}) = 0$$

$$\boxed{\text{div} \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0}} \quad (10)$$

$$\vec{E} = -\nabla \phi \quad (11)$$

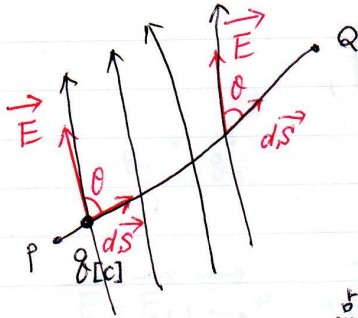
$$\text{div} \vec{E} = \nabla \cdot \vec{E} = \nabla \cdot (-\nabla \phi) = -\nabla^2 \phi = \frac{\rho}{\epsilon_0} \quad (12)$$

$$-\nabla^2 \phi = \frac{\rho}{\epsilon_0}$$

$$\boxed{\nabla^2 \phi = -\frac{\rho}{\epsilon_0}} \quad (13)$$

Poisson equation

[電位]

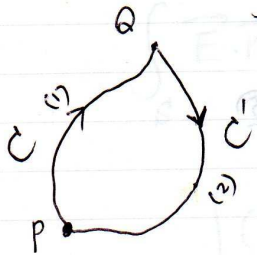


q [C] の点電荷が電場 \vec{E} の中を $d\vec{S}$ だけ変位すると電場に力のなる仕事

$$dW = qE \cdot dS \cos \theta = q\vec{E} \cdot d\vec{S} \quad \text{--- ①}$$

点 P から点 Q まで点電荷 q の変位した時の電場のなる仕事 W

$$W = \int_P^Q qE \cos \theta dS = q \int_P^Q E \cos \theta dS = \int_P^Q \vec{E} \cdot d\vec{S} \quad \text{--- ②}$$



$$q \int_P^Q \vec{E} \cdot d\vec{S} = q \int_P^0 \vec{E} \cdot d\vec{S} + q \int_0^Q \vec{E} \cdot d\vec{S} \quad \text{--- ③}$$

$$= q \int_P^0 \vec{E} \cdot d\vec{S} - q \int_0^Q \vec{E} \cdot d\vec{S} \quad \text{--- ④}$$

$$\phi = \frac{W}{q} = \int_P^0 \vec{E} \cdot d\vec{S} = - \int_0^Q \vec{E} \cdot d\vec{S} \quad \text{--- ⑤}$$

ϕ : 点 P の電位 経路によらない位置の一価関数

- P から基準点 0 まで移動すると電場のなる仕事
- 0 " P 点まで移動すると外力のなる仕事

点 P と Q の電位差

$$\phi_P - \phi_Q = \int_P^0 \vec{E} \cdot d\vec{S} - \int_Q^0 \vec{E} \cdot d\vec{S} = \int_P^0 \vec{E} \cdot d\vec{S} + \int_0^Q \vec{E} \cdot d\vec{S} \quad \text{--- ⑥}$$

$$\therefore \phi_P - \phi_a = \int_P^a \vec{E} \cdot d\vec{s} \quad \text{--- (7)}$$

$$\int_C^a \vec{E} \cdot d\vec{s} + \int_{C'}^P \vec{E} \cdot d\vec{s} = 0 \text{ aとz} \quad \text{--- (8)}$$

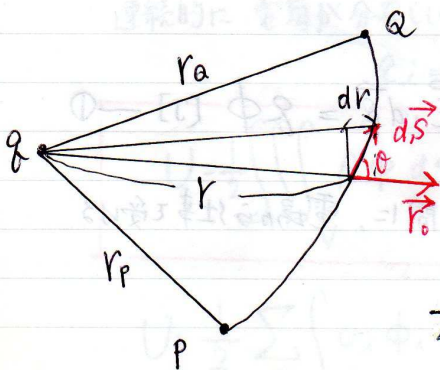
$$\int_C^a \vec{E} \cdot d\vec{s} = - \int_{C'}^P \vec{E} \cdot d\vec{s} = \int_{-C'}^P \vec{E} \cdot d\vec{s} \quad \text{--- (9)}$$

電場のなす仕事が経路 C と経路 $-C'$ どちらでも同じで
経路によらず位置 P のみの関数となる。

$$\oint_{C+C'} \vec{E} \cdot d\vec{s} = 0 \quad \text{--- (10) より}$$

$$\int_S \text{rot } \vec{E} \cdot \vec{n} dS = 0 \quad \therefore \text{rot } \vec{E} = 0 \quad \text{--- (11)}$$

電場が保存則である必要充分条件 (11) とする。



$$\int_P^a \vec{E} \cdot d\vec{s} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \int_P^a \frac{\vec{r}_0}{r^2} \cdot d\vec{s} \quad \text{--- (12)}$$

$$d\vec{s} \cdot \vec{r}_0 = dr \text{ より}$$

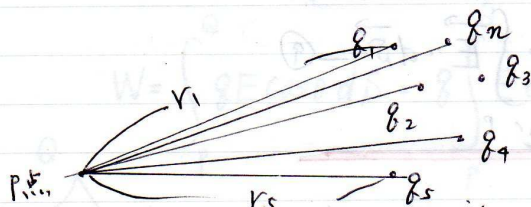
$$\frac{q}{4\pi\epsilon_0} \int_P^a \frac{dr}{r^2} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left[-\frac{1}{r} \right]_P^a = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left[\frac{1}{r_P} - \frac{1}{r_a} \right]$$

基準点 0 を無限遠にとると

$$\phi = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left[\frac{1}{r} - \frac{1}{r_0} \right] \quad (14)$$

$r_0 \rightarrow \infty$ とおけば

$$\phi = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{1}{r} \quad [V] \quad (15)$$

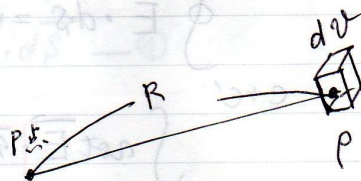


点電荷による電位 ϕ

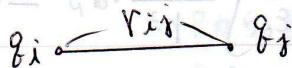
$$\phi = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_{i=1}^n \frac{q_i}{r_i} \quad [V] \quad (16)$$

連続電荷による電位 ϕ

$$\phi = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \iiint \frac{\rho}{R} dV \quad (17)$$



[エネルギー]



$$W = q \int_0^{\infty} \vec{E} \cdot d\vec{s} = q\phi \quad [J] \quad (18)$$

点 P に存在する電荷 q , 基準点 0 と P の間には、電場から仕事を受け

二つの電荷のエネルギーを蓄えることとなる

$$U = q\phi \quad [J] \quad (19)$$

点電荷間の相互作用のエネルギー

$$U_{ij} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{q_i \cdot q_j}{r_{ij}} \quad [J] \quad \text{--- ③}$$

点電荷系の $(q_1, q_2, q_3, \dots, q_n)$ の全電荷間の相互作用エネルギーの総和は

$$U = \sum_{i>j} U_{ij} \quad \text{--- ④}$$

$$= \frac{1}{2} \sum_i \sum_j \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{q_i \cdot q_j}{r_{ij}} \quad \text{--- ⑤}$$

$$= \frac{1}{2} \sum_i q_i \left(\sum_j \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{q_j}{r_{ij}} \right) = \frac{1}{2} \sum_i q_i \phi_i \quad \text{--- ⑥}$$

$$\phi_i = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_{j \neq i} \frac{q_j}{r_{ij}} \quad \text{とおく}$$

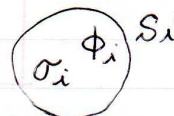
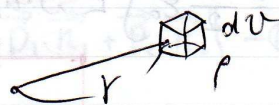
※ $j=1$ により作られる電位

$$U = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n q_i \phi_i$$

連続的に電荷が分布しているとすれば

$$q_i = \rho dV$$

$$U = \frac{1}{2} \iiint_V \rho \phi dV$$



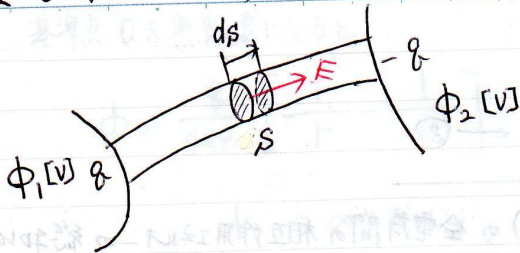
導体に電荷が分布するとすれば
全電荷 Q_i

$$U = \frac{1}{2} \sum_i \int_{S_i} \sigma_i \phi_i dS = \frac{1}{2} \sum_i \phi_i \int_{S_i} \sigma_i dS = \frac{1}{2} \sum_i \phi_i Q_i$$

Date H20. 4. 28

[電場のエネルギー]

初等的な理解



電場のエネルギー

$$U = \frac{1}{2} Q \phi \text{ より}$$

$$= \frac{1}{2} Q \phi_1 - \frac{1}{2} Q \phi_2 = \frac{1}{2} Q (\phi_1 - \phi_2) \text{ --- ①}$$

$$\phi_1 - \phi_2 = \int E \cdot ds \text{ --- ② より}$$

$$U = \frac{1}{2} Q \int E \cdot ds \text{ --- ③}$$

電気力管の性質より

$$ES = \frac{Q}{\epsilon_0} \text{ --- ④}$$

$$\therefore Q = \epsilon_0 E \cdot S \text{ --- ④}$$

$$U = \frac{1}{2} \epsilon_0 E S \int E \cdot ds$$

$$= \frac{1}{2} \epsilon_0 \int E^2 S \cdot ds = \frac{1}{2} \epsilon_0 \int_V E^2 dV \text{ (} S \cdot ds = dV \text{ より)}$$

$$U = \frac{1}{2} \int_V \epsilon_0 E^2 dV \text{ [J] --- ⑤}$$

この電気力管の空間内の単位体積当り

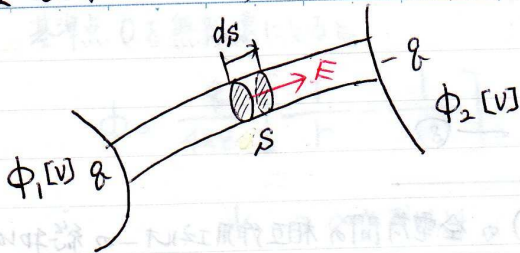
$$u = \frac{1}{2} \epsilon_0 E^2 \text{ [J]} \text{ のエネルギーが分布しているものと}$$

考えることができる。

Date H20. 4. 28

[電場のエネルギー]

初等的な理解



電場のエネルギー

$$U = \frac{1}{2} Q \phi \text{ より}$$

$$= \frac{1}{2} Q \phi_1 - \frac{1}{2} Q \phi_2 = \frac{1}{2} Q (\phi_1 - \phi_2) \text{ --- ①}$$

$$\phi_1 - \phi_2 = \int E \cdot ds \text{ --- ② より}$$

$$U = \frac{1}{2} Q \int E \cdot ds \text{ --- ③}$$

電気力管の性質より

$$ES = \frac{Q}{\epsilon_0} \text{ --- ④}$$

$$\therefore Q = \epsilon_0 E \cdot S \text{ --- ④}$$

$$U = \frac{1}{2} \epsilon_0 E S \int E \cdot ds$$

$$= \frac{1}{2} \epsilon_0 \int E^2 S \cdot ds = \frac{1}{2} \epsilon_0 \int \int \int E^2 dV \text{ (} S \cdot ds = dV \text{ より)}$$

$$U = \frac{1}{2} \int \int \int \epsilon_0 E^2 dV \text{ [J] --- ⑤}$$

この電気力管の空間内の単位体積当り

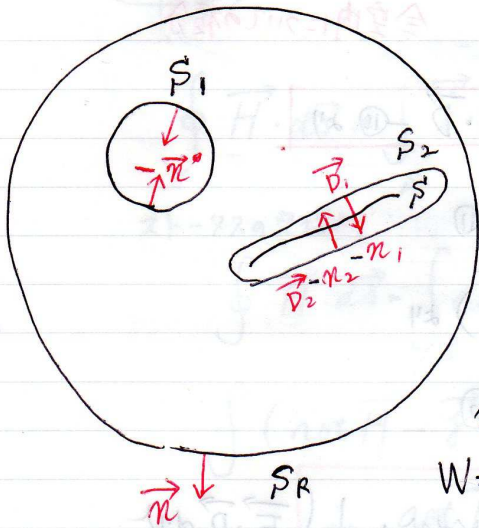
$$u = \frac{1}{2} \epsilon_0 E^2 \text{ [J]} \text{ のエネルギーが分布しているものと}$$

考えることができる。

(一般的な証明)

誘電体が電界内にある時、その真電荷の体積密度を ρ 、電束密度 \vec{D} の不連続面における真電荷の面積密度を σ とする。

真電荷のない状態から、現在の帯電状態までに要する仕事 \rightarrow 誘電体のある場合の電界のエネルギー



誘電体微小部分 dV の電位 V
電荷 ρdV

$$\text{energy } \frac{1}{2} \rho V dV \quad \text{--- ①}$$

\vec{D} の不連続面 dS のエネルギー

$$\frac{1}{2} \sigma V dS \quad \text{--- ②}$$

全範囲にわたる積分より

$$W = \frac{1}{2} \int \rho V dV + \frac{1}{2} \int \sigma V dS \quad \text{--- ③}$$

③の第2項の面積分

$$\frac{1}{2} \int_{S_1} \sigma V dS + \frac{1}{2} \int_{S_2} \sigma V dS \quad \text{--- ④}$$

$$S_1 \text{ 上 } \sigma = \vec{D} \cdot (-\vec{n}) = -\vec{D} \cdot \vec{n} \quad \text{--- ⑤}$$

$$S_2 \text{ 上 } \sigma = \vec{D}_1 \cdot (-\vec{n}_1) + \vec{D}_2 \cdot (-\vec{n}_2) = -\{\vec{D}_1 \cdot \vec{n}_1 + \vec{D}_2 \cdot \vec{n}_2\} \quad \text{--- ⑥}$$

外向きの法線 \vec{n} なら \vec{n} とおくと
内向きの法線 $-\vec{n}$ とおくと

$S_1 + S_2$ の面積分

$$-\frac{1}{2} \int V \cdot \vec{D} \cdot \vec{n} dS \quad \text{--- ⑦}$$

ガウスの発散定理より 全曲面について

$$\int_{S_R} V \vec{D} \cdot \vec{n} dS + \int_{S_1 + S_2} V \vec{D} \cdot \vec{n} dS = \int_V \text{div}(V \vec{D}) dV \quad \text{--- ⑧}$$

半径 $R \rightarrow \infty$ S_R 上の電界 0 \int_R は 0 とおける!
 (\because 電界は有限分布)

$$\therefore \int_{S_1+S_2} V \vec{D} \cdot \vec{n} dS = \int_V \operatorname{div} (V \vec{D}) dV \quad \text{--- (9)}$$

全空間にわたる積分

ベクトル公式より

$$\operatorname{div} (V \vec{D}) = V \operatorname{div} \vec{D} + \nabla \cdot V \cdot \vec{D} \quad \text{--- (10) より}$$

$$= \int (V \operatorname{div} \vec{D} + \nabla V \cdot \vec{D}) dV \quad \text{--- (11)}$$

($\operatorname{div} \vec{D} = \rho \quad \vec{E} = -\nabla V$) より

$$= \int \rho V dV - \int \vec{E} \cdot \vec{D} dV \quad \text{--- (12)}$$

$$\text{(12) より} \quad -\frac{1}{2} \int_{S_1+S_2} V \vec{D} \cdot \vec{n} dS = -\frac{1}{2} \int \rho V dV + \frac{1}{2} \int \vec{E} \cdot \vec{D} dV \quad \text{--- (13)}$$

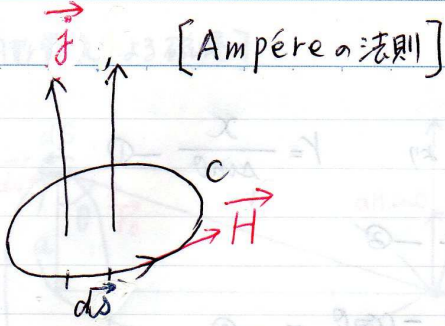
③に代入すると

$$W = \frac{1}{2} \int \rho V dV - \frac{1}{2} \int \rho V dV + \frac{1}{2} \int \vec{E} \cdot \vec{D} dV \quad \text{--- (14)}$$

$$W = \frac{1}{2} \int \vec{E} \cdot \vec{D} dV \quad \text{--- (15)}$$

等分体のとき $\vec{D} = \epsilon \vec{E}$

$$\therefore W = \frac{1}{2} \int \epsilon \vec{E}^2 dV \quad \text{--- (16)}$$



[Ampèreの法則]

$$\oint_C \vec{H} \cdot d\vec{s} = \int_S \vec{j} \cdot \vec{n} dS \quad \text{--- ①}$$

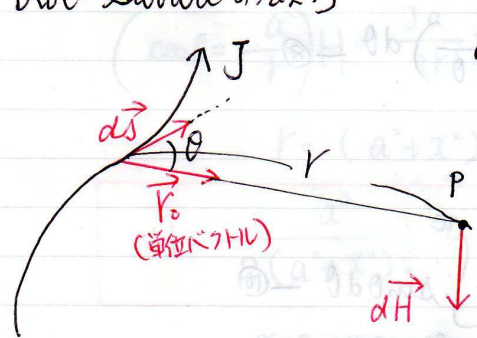
ストークスの定理より

$$\oint_C \vec{H} \cdot d\vec{s} = \int_S \text{rot } \vec{H} \cdot \vec{n} dS = \int_S \vec{j} \cdot \vec{n} dS \quad \text{--- ②}$$

$$\int_S (\text{rot } \vec{H} - \vec{j}) \cdot \vec{n} dS = 0 \quad \text{--- ③}$$

$$\therefore \text{rot } \vec{H} = \vec{j}$$

[Biot-Savartの法則]



$$d\vec{H}(P) = \frac{1}{k} \frac{J d\vec{s} \times \vec{r}_0}{r^2} \quad \text{--- ①}$$

の総和 $\vec{H}(P) = \int d\vec{H}(P) \quad \text{--- ②}$

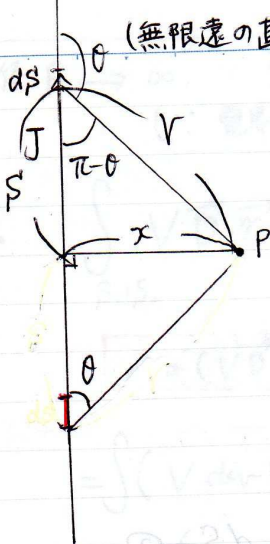
MKSA単位系では $k = 4\pi$

$$\therefore \vec{H} = \frac{J}{4\pi} \int \frac{d\vec{s} \times \vec{r}_0}{r^2} \quad \text{--- ③}$$

大工工の対称性では

$$dH = \frac{J}{4\pi} \cdot \frac{ds \sin\theta}{r^2} \quad \text{--- ④}$$

Date H20 4 29



$$r \sin \theta = x \quad \text{より} \quad r = \frac{x}{\sin \theta} \quad \text{--- ①}$$

$$\tan(\pi - \theta) = \frac{x}{S} \quad \text{--- ②}$$

$$S = \frac{-x}{\tan \theta} = \frac{-\cos \theta}{\sin \theta} x \quad \text{--- ③}$$

$$\begin{aligned} \frac{dS}{d\theta} &= \frac{(\cos \theta)' \sin \theta - \cos \theta (\sin \theta)'}{\sin^2 \theta} \cdot x \\ &= \frac{-(\sin^2 \theta + \cos^2 \theta)}{\sin^2 \theta} \cdot x = + \frac{x}{\sin^2 \theta} \quad \text{--- ④} \end{aligned}$$

P点の磁場 dH

$$dH = \frac{J}{4\pi} \cdot \frac{dS \sin \theta}{r^2} \quad \text{--- ⑤}$$

$$\text{④より} \quad dS = + \frac{x}{\sin^2 \theta} d\theta \quad \text{--- ⑥} \quad r^2 = \frac{x^2}{\sin^2 \theta} \quad \text{--- ⑦} \quad \text{⑤に代入}$$

$$dH = \frac{J}{4\pi} \cdot \frac{\frac{\sin \theta}{x^2}}{\frac{\sin^2 \theta}{x^2}} \times \left(+ \frac{x}{\sin^2 \theta} \right) d\theta \quad \text{--- ⑧}$$

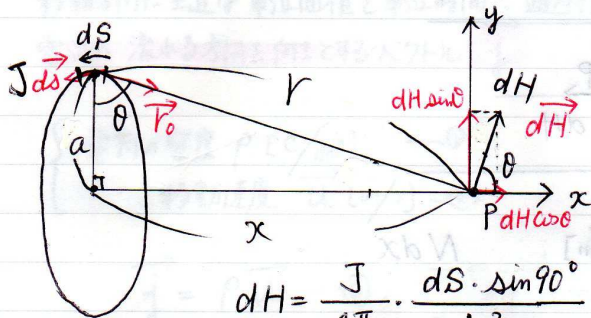
$$dH = + \frac{J}{4\pi} \cdot \frac{\sin \theta}{x} d\theta \quad \text{--- ⑨}$$

$$H = \int dH = + \frac{J}{4\pi} \int_0^\pi \frac{\sin \theta}{x} d\theta = + \frac{J}{4\pi x} \int_0^\pi \sin \theta d\theta \quad \text{--- ⑩}$$

$$= + \frac{J}{4\pi x} [-\cos \theta]_0^\pi = + \frac{J}{4\pi x} [-\cos \pi + \cos 0] \quad \text{--- ⑪}$$

$$H = \frac{J}{2\pi x} \quad \text{--- ⑫}$$

[円形電流による磁場]



dS と r は垂直である。

$$dH = \frac{J}{4\pi} \cdot \frac{dS \cdot \sin 90^\circ}{r^2} \quad \text{--- ①}$$

y方向の磁場は対称で打ち消し合ふので x方向の成分のみ残る

$$H = \int dH \cos \theta = \frac{J}{4\pi} \int_0^{2\pi a} \frac{dS \cos \theta}{r^2} \quad \text{--- ②}$$

$$= \frac{J}{4\pi} \cdot \frac{\cos \theta}{r^2} \int_0^{2\pi a} dS = \frac{J}{4\pi} \cdot \frac{\cos \theta}{r^2} \cdot 2\pi a \quad \text{--- ③}$$

$$= \frac{Ja}{2r^2} \cos \theta \quad \text{--- ④}$$

$$\left(\cos \theta = \frac{a}{r} \right) H = \frac{Ja}{2r^2} \times \frac{a}{r} = \frac{Ja^2}{2r^3} \quad \text{--- ⑤}$$

$$r = (a^2 + x^2)^{\frac{1}{2}} \text{ 代入}$$

$$H = \frac{a^2}{2(a^2 + x^2)^{\frac{3}{2}}} J \quad \text{--- ⑥}$$

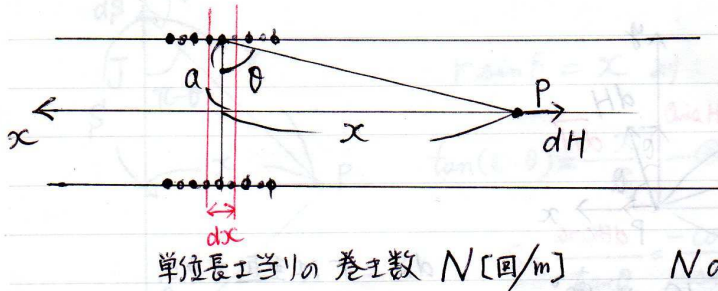
$x=0$ ならば $\frac{a^2}{2a^3} J$

$$H = \frac{a^2}{2a^3} J = \frac{J}{2a} \text{ [A/m]}$$

$$\nabla \cdot \mathbf{H} = \mathbf{J}$$

Date H20. 4. 29

[無限ソレノイド]



$$dH = \frac{a^2 J}{2(a^2 + x^2)^{\frac{3}{2}}} \cdot N \cdot dx \quad \text{--- ①}$$

$$H = \int_{-\infty}^{\infty} dH = \frac{a^2 J N}{2} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{dx}{(a^2 + x^2)^{\frac{3}{2}}} \quad \text{--- ②}$$

$$\tan \theta = \frac{x}{a} \quad \text{--- ③}$$

$$= (a^2 + x^2)$$

$$x = a \tan \theta \text{ より } a^2 + a^2 \tan^2 \theta = a^2 (1 + \tan^2 \theta) = \frac{a^2}{\cos^2 \theta} \quad \text{--- ④}$$

$$\frac{dx}{d\theta} = a \frac{1}{\cos^2 \theta} \quad \text{--- ⑤}$$

$$dx = \frac{a d\theta}{\cos^2 \theta} \quad \text{--- ⑥}$$

$$H = \frac{a^2 J N}{2} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \frac{1}{\left(\frac{a^2}{\cos^2 \theta}\right)^{\frac{3}{2}}} \times \frac{a d\theta}{\cos^2 \theta} \quad \text{--- ⑦}$$

$$= \frac{a^2 J N}{2} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \frac{1}{\frac{a^3}{\cos^3 \theta}} \times \frac{a}{\cos^2 \theta} d\theta \quad \text{--- ⑧}$$

$$= \frac{a^2 J N}{2} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \frac{\cos^3 \theta}{a^2} d\theta = \frac{J N}{2} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \cos \theta d\theta = \frac{J N}{2} \left[+\sin \theta \right]_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \quad \text{--- ⑨}$$

$$= \frac{J N}{2} \times 2 = J N \quad \text{--- ⑩}$$

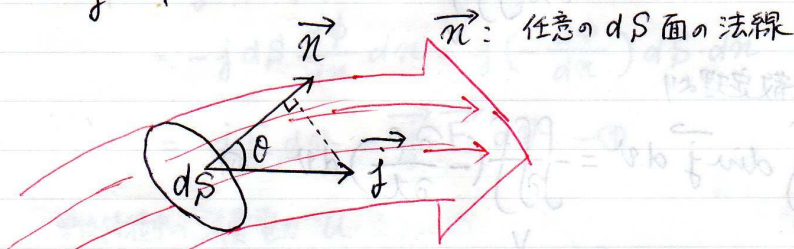
$$\therefore \boxed{H = N \cdot J}$$

[電流]

移動方向に垂直な単位面積を単位時間に通過する電気量 → 電流密度
電流が流れる方向を向きとするベクトル \vec{j}

$$\begin{cases} \text{電荷の密度 } \rho [C/m^3] & \text{---①} \\ \text{移動速度 } \vec{u} [m/s] & \text{---②} \end{cases}$$

$$\vec{j} = \rho \vec{u} \text{ ---③}$$



dS を単位時間当りに通過する電気量 $dJ [C/s]$

$$dJ = \vec{j} \cdot \vec{n} dS \text{ ---④}$$

曲面 S について

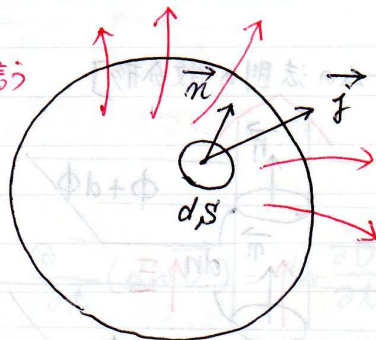
$$J = \int_S \vec{j} \cdot \vec{n} dS = \int_S j_n dS \text{ ---⑤}$$

→ 曲面 S を通過する電流と言う

dt 時間にこの面を通る電気量 dQ

$$dQ = J \cdot dt \text{ ---⑥}$$

$$\therefore J = \frac{dQ}{dt} \text{ ---⑦}$$



面 S を閉曲面とし、 S に包まれる部分の体積を V とする

単位時間内に流れ出る電気量

$$\int_S j_n dS = \int_S \vec{j} \cdot \vec{n} dS \text{ ---⑧}$$

電気量の減る割合

$$-\frac{\partial}{\partial t} \iiint_V \rho dV \quad \text{--- (9)}$$

電気量保存より

$$\int_S \vec{j} \cdot \vec{n} \cdot dS = -\frac{\partial}{\partial t} \iiint_V \rho dV \quad \text{--- (10)}$$

ガウスの発散定理より

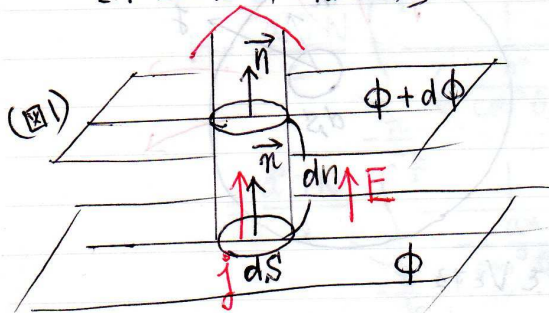
$$\iiint_V \operatorname{div} \vec{j} dV = \iiint_V \left(-\frac{\partial \rho}{\partial t}\right) dV \quad \text{--- (11)}$$

$$\iiint_V \left(\operatorname{div} \vec{j} + \frac{\partial \rho}{\partial t}\right) dV = 0 \quad \text{--- (12)}$$

$$\therefore \operatorname{div} \vec{j} + \frac{\partial \rho}{\partial t} = 0 \quad \boxed{\operatorname{div} \vec{j} = -\frac{\partial \rho}{\partial t} \quad \text{--- (13)}}$$

定常のとき $\operatorname{div} \vec{j} = 0$

[オームの法則の微分形]



$$\phi - (\phi + d\phi) = r \left(\frac{dn}{dS}\right) \cdot dJ \quad \text{--- (1)}$$

$$-d\phi = r \cdot dn \cdot \frac{dJ}{dS} \quad \text{--- (2)}$$

$$\frac{dJ}{dS} = -\frac{1}{r} \frac{d\phi}{dn} \quad \text{--- (3)} = -\sigma \frac{d\phi}{dn}$$

電流密度 j 電場の強さ E

とも に 電流の方向を向く ベクトル量

$$\begin{cases} \frac{dJ}{dS} = j \\ -\frac{d\phi}{dn} = E \end{cases} \quad \text{--- (4)}$$

$$\vec{j} = \alpha E \quad \vec{j} = \alpha \vec{E} \quad -⑤$$

[Jouleの法則の微分形]

(図1)の微小体積 $dV = dS \cdot dn$ -⑥

この部分のジュールの法則を適用すれば

$$dP = j dS \{ \phi - (\phi + d\phi) \} \quad -⑦$$

$$= -j dS \frac{d\phi}{dn} dn = j \left(-\frac{d\phi}{dn} \right) dS \cdot dn \quad -⑧$$

$$= j E dV = \vec{j} \cdot \vec{E} dV \quad -⑨$$

単位体積中の消費電力 u

$$u = \frac{dP}{dV} = \vec{j} \cdot \vec{E} = \alpha E^2 = \frac{j^2}{\alpha} \quad -⑩$$

[電束電流]

$$\text{rot } \vec{H} = \vec{j} \quad *1$$

$$\text{div}(\text{rot } \vec{H}) = \text{div } \vec{j} \quad -①$$

$$0 = \text{div } \vec{j} \quad -②$$

一般的には $\text{div } \vec{j} = -\frac{\partial \rho}{\partial t} \quad -③$

$$\text{div } \vec{D} = \rho \quad -④ *1 \quad ③ \wedge ④ \text{代入} \quad \frac{\partial}{\partial t}(\text{div } \vec{D}) = \text{div} \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} = \frac{\partial \rho}{\partial t} \quad -⑤$$

$$③ \wedge ④ \text{代入} \quad \text{div } \vec{j} = -\frac{\partial \rho}{\partial t} = -\text{div} \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \quad -⑥$$

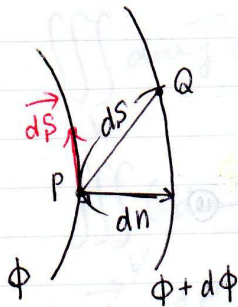
$$\therefore \text{div} \left(\vec{j} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \right) = 0 \quad -⑦$$

$$\text{rot } \vec{H} = \vec{j} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \quad \text{--- (8) と書き改める}$$

$$\vec{j} = \alpha \vec{E} \quad (\text{伝導電流}) \text{ に対し}$$

$$\vec{j}_D = \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \quad \rightarrow \quad \text{電束電流・変位電流}$$

↓
Maxwellにより等価な
電磁波の原因となる



電位差 = 電場の仕事

$$\phi - (\phi + d\phi) = \int_P^Q \vec{E} \cdot d\vec{S} \quad \text{--- (1)}$$

$$-d\phi = \vec{E} \cdot d\vec{S} \quad \text{--- (2)}$$

$$-d\phi = E_x dx + E_y dy + E_z dz \quad \text{--- (3)}$$

$$-\left(\frac{\partial \phi}{\partial x} dx + \frac{\partial \phi}{\partial y} dy + \frac{\partial \phi}{\partial z} dz\right) = E_x dx + E_y dy + E_z dz \quad \text{--- (4)}$$

$$-d\phi = -\nabla \phi \cdot d\vec{S} = \vec{E} \cdot d\vec{S}$$

$$\therefore \vec{E} = -\nabla \phi \quad \text{--- (5)}$$

$\phi(x, y, z) = C$ 上では P点から等電位面上の変位 $d\vec{S}$ に向いて

$$d\phi = \frac{\partial \phi}{\partial x} dx + \frac{\partial \phi}{\partial y} dy + \frac{\partial \phi}{\partial z} dz \quad \text{--- (6)}$$

$$= \nabla \phi \cdot d\vec{S} = 0 \quad \text{--- (7)}$$

$\nabla \phi$ は等電位面に垂直である